**2015年营口卫校实验设备需求明细**

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **产品名称** | **主要技术指标** | **采购****数量** |
| 高级护理仿真标准化病人(适合护理大赛、兼顾轻、便特点) | 一、具有真实人体的仿生结构（具有头、躯干及完整的四肢）※1.模型全身为柔韧的TPE材质仿真皮肤，无缝连接，皮下与肌肉组织，手感真实、触有弹性。仿真皮肤要有良好的柔韧性（硬度5-10shore A、拉伸撕裂强度大于700%） 。※2.模型内部为聚胺脂高分子复合材料制成的仿真骨骼1具（200余块骨头）；体现各部位真实的骨性标志；仿生骨骼要有良好的坚韧性（弯曲断裂强度大于95Mpa ）。※3.全身各部位骨性关节为金属构件连接，确保牢固耐用，可准确摆放出临床腰椎穿刺二、功能：1.可进行脸部护理、头发护理、口腔护理、假牙清洁护理。2.模拟颈动脉搏动和瞳孔正常、散大、中毒等变化。3.具有质感高度逼真的男性生殖器，材质的拉伸率和抗撕裂强度极高，可进行导尿术的操作、留置导尿及护理。4.可进行臀部肌肉注射训练。5.可进行血压测量。6.可进行静脉采血、静脉输液。 | 20 |
| 不锈钢带抽屉及污物桶的护理车 | 1.性能：产品采用优质不锈钢板和圆管焊接而成，易清洗，不易生锈，美观实用。2．有抽屉及污物桶 | 20 |
| 高仿真心肺复苏教学考核系统 | 一款首创的，体现在真实胸廓骨骼仿生结构下的CPR训练、清洁环保的气道设计，吹入的潮气经流量检测直接排出体外，体内无潮气袋；使用平板电脑全触摸操作，全无线连接设计。遵循心肺复苏最新国际标准设计的考核与训练软件，可智能显示和评判正确与错误的操作信息，包括开放气道、推举下颌、按压位置、按压深度、按压频率和按压次数、吹气量和吹气次数等，操作成功可自主产生动脉搏动、胸廓呼吸起伏、眨眼及瞳孔变化。**详细参数：*** 模型全身为柔韧的TPE材质仿真皮肤，无缝连接，皮下与肌肉组织，手感真实、触有弹性。仿真皮肤要有良好的柔韧性（硬度5-10shore A、拉伸撕裂强度大于700%） 。体现全身各部位的仿生动作、可任意摆放各种诊疗体位 。
* 模型内部为聚胺脂高分子复合材料制成的仿真骨骼1具（200余块骨头）；体现各部位真实的骨性标志；仿生骨骼要有良好的坚韧性（弯曲断裂强度大于95Mpa ）。
* 有完整的头部和五官、口鼻腔部解剖结构真实、逼真的气道和食道，可行气管插管。
* 脉搏、瞳孔变化及对光反射、胸廓起伏、自主呼吸。
* 内部使用完整的骨骼结构，能够模拟出按压时的胸廓结构变化、按压手感真实；胸外按压有肋骨弯曲、胸骨下陷的真实表现，能体会胸外按压的作用力与反作用力。（区别于弹簧结构的产品设计）
* 首创清洁卫生的环保型气道设计，吹入的潮气经流量检测直接排出体外，体内无潮气袋，胸廓起伏由机电一体化装置完成，气道便于通风、清洗，避免了潮气残留引起的不卫生现象。
* 全无线连接设计、锂电池供电、充足电后可连续使用4小时以上，满足教学需要。
* 使用平板电脑全触摸操作、简单直观、使用便捷、适合院前、院内的各种场景使用。
* 全身有可活动的各部位关节为金属构件连接，确保牢固耐用。
* 有开放气道、人工呼吸与胸廓起伏的机电一体化装置，满足各种方法开放气道操作；可进行口对口、口对鼻人工呼吸，可使用球囊面罩或呼吸机进行人工呼吸。
* 有胸外按压的传感与测量装置。
* 人性化设计的训练和考核界面，全息反馈气道开放、L吹气量的大小、吹气速度有动态曲线描述；按压深度、按压位置、按压频率，均有动态曲线描述，实时显示、记录、评估。
 | 4 |
| 智能婴儿 | 外形逼真可爱，四肢可活动。具有以下几种功能：可进行语音提示脉搏频率，提示肛温状态。会啼哭，会恐惧。具有饥饿功能。可为婴儿替换尿布。在开机状态下，婴儿随着时间的推移会进入饥饿或尿湿状态。 | 10 |
| 高级助产训练模型 | 1．能演示所有标准的分娩程序。2 .有主要解剖标志和手绘骨性盆腔的轮廓。3.标准的胎儿，胎儿光滑柔性可辨别囟门，练习胎头吸引术。4 .胎儿关节灵活，通过变换胎儿体位演示多种正常与异常的胎位 | 10 |
| 组合式整体婴儿护理仿真标准化病人 | 1.五个月大整体婴儿模型。2.能进行气管插管、气管造口护理、胃管插入灌洗与鼻饲、男女导尿护理、膀胱灌洗、灌肠练习、头皮静脉注射、手臂静脉注射、上臂肌肉注射、臀部肌肉注射、洗头、洗脸、洗眼、擦浴、哺乳、更换衣物和尿包等护理技能操作示教。 | 10 |
| 新生儿生长发育指标测量仿真模型 | 该模型共有2种不同生长指标的新生儿仿真模型，此2种模型人为1套，供学生训练与考核用。上述2种新生儿模型（均为男孩儿）其身高分别为：46.5CM、50CM；头围分别为：31CM、34CM；体重分别为：2.3KG、3.3KG。2种不同大小的囟门3X3cm；2X2cm身长测量：新生儿仿真模型的膝关节及踝关节可自由活动，在自然状态下腿部呈M型，在测量新生儿身长时，操作者可拉直新生儿的膝关节，并且可推直新生儿的脚，使之与腿部呈90度角。该仿真模型的内部有电路，当操作者在测量新生儿过程中，如出现未及时托住颈部使新生儿头部明显后仰，第一个红灯亮。当操作者动作粗鲁，导致新生儿被摔，第二个红灯亮。 | 4 |